

シーズ技術名

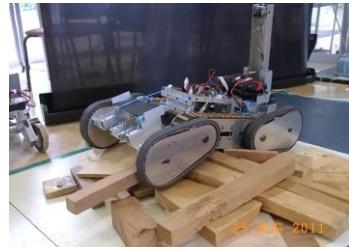
調査・検査ロボットと機械システムの故障異常評価診断

レスキュー・ロボット、ボルト緩み評価診断システム、ヘルスモニタリング

技術分野分類 5006:機械力学・制御、5007:知能機械学・機械システム

技術キーワード G:振動制御、A:ロボティクス

産業分類 25:電気機械器具

内 容	概要	(1) レスキュー・ロボット 不整地走破が可能な遠隔操縦型ロボットによるリモート環境計測 (2) ボルト緩み評価診断システム ボルト締結帯の緩み評価診断を目的とした自己励振・計測が可能なスマートワッシャによるリモートヘルスモニタリングシステム
	従来技術・競合技術との比較(優位性)	(1) 操縦者の負担軽減を目的とした受動サブクローラを有する移動機構、リアルタイム計測を可能とする無線 LAN 遠隔操縦システム (2) 通常のワッシャと同様の使用方法によるボルト評価診断が可能、検査の無人化および自動化を実現
	本技術の有用性	極限環境下等での調査や検査に利用することにより、2次災害の回避、人件費の削減等に有用
関連情報 (図・表・写真等)		 
適用可能製品		環境調査、遠隔検査ロボット ボルト締結帯の評価システム
技術シーズ保有者	氏名 所属・役職	奥川 雅之 愛知工業大学工学部機械学科・准教授
技術シーズ照会先	窓口 TEL/FAX e-mail	総合技術研究所 0565-48-8121 / 0565-48-4640 so-ken@aitech.ac.jp

■知的財産

■試作品状況 無 提示可 提供可

作成日 2012年12月11日